

## 解 答

2025	科目名	知的システム：機械力学
------	-----	-------------

(1) ばねの復元力  $-kx$ 、減衰力  $-c\dot{x}$

(2)  $m\ddot{x} + c\dot{x} + kx = 0$

(3) この運動方程式は2階微分を含んでいますので、一般解を求めるには、

$x = e^{st}$  として、単純な計算をすれば、

$(ms^2 + cs + k)e^{st} = 0$  が得られます。このとき  $(ms^2 + cs + k) = 0$  を満たせば、

いいので、 $s = -\frac{c}{2m} \pm i\sqrt{\frac{k}{m} - \left(\frac{c}{2m}\right)^2}$  となります。

(もちろん虚数  $i$  をルートの中にいれても正解)

(4) まず、固有振動数  $f$  と周期  $T$  の関係は、 $f = \frac{1}{T}$  となります。

減衰固有円振動数は、一般的には、 $\omega = \sqrt{\frac{k}{m} - \left(\frac{c}{2m}\right)^2}$  がルートの中が正（つまり減衰力の効果が小さい）と考えれば、減衰自由振動となります。ここで、固有円振動数は、

$\omega_n = \sqrt{\frac{k}{m}}$  と記載できます。従って、 $f = \frac{1}{T} = \frac{\omega}{2\pi}$  となります。

解答では、固有振動数としていますが、固有円振動数でも正解としています。もちろん減衰比での記述も正解としています。

(5) ①減衰力が小、つまりルートの中が正の条件では、周期  $T$  で減衰自由振動の記載があれば正解。②のルートの中が負となるので、大きな振動はなく、指数関数の特徴を示せば正解。

(6) 右を正とすると、ばね力  $-k(X(t) - u)$  粘性減衰力  $-c(\dot{X}(t) - \dot{u})$   
 $u = A \sin(\omega t)$ を代入しても正解です。

(7) 運動方程式は以下の通りです。

$$m\ddot{X}(t) = -k(X(t) - u) - c(\dot{X}(t) - \dot{u})$$

もしくは、

$$m\ddot{X}(t) + c\dot{X}(t) + kX(t) = \ddot{A}(k \sin(\omega t)) + c\omega \cos(\omega t)$$

でも正解です。

(8) 固有振動数を小さくするには、ばね定数  $k$  を小さくすればよい。

(9) 小さい、大きい、拾いやすい

(10) 粘性係数が大きい場合、伝達係数が小さくなる。つまり、除振台においては粘性係数を高くすれば振動を抑制できる。